	ELECTROIL srl TABELLA REGISTRI MODBUS											
		Index										
Туре	Group	Modbus	Name	default	Min	Max	Unit	NOTE				
R	0	0	Inverter Type (Hardware config.)	C	0	999		Modello Inverter (Tab.1 - Inverter Type - Colonna A)				
R	1	5	Sw. version	C	0	9999	*100					
R/W	2	10	Serial number - anno (aa)	C	0	99		0=2000; 99=2099				
R/W	2	11	Serial number - mese (mm)	1	. 1	12		1=Gennaio 12=Dicembre				
R/W	2	12	Serial number - progressivo (nnnn)	C	0	9999						
R	3	20	stato_rotazione	C	0	2		(0-1-2)				
R	3	23	media_potenza_attiva_assorbita	C	0	65535	W/10	decine di Watt (Modbus indica n. cifre decimali = -1)				
R	3	26	media_potenza_reattiva	C	0	65535	VAR/10	decine di VAR (Modbus indica n. cifre decimali = -1)				
R	3	29	media_I_DC	C	0	9999	A*10					
R	3	32	media_I_rms	C	0	9999	A*10					
R	3	34	I1_rms	C	0	9999	A*10	Corrente motore fase 1				
R	3	36	12_rms	C	0	9999	A*10	Corrente motore fase 2				
R	3		I3_rms	C	0	9999	A*10	Corrente motore fase 3				
R	3	41	media_V_rms_ingresso	C	0	999	V					
R	3	44	media_tensione_DC	C	0	999	V					
R	3		media_V_rms_motore	C	0	999	V					
R	3	50	temperatura_logica	C	-40	127	С					
R	3	53	temperatura_potenza	C	-40		-					
R	3	56	media_cosfi	C	0	99	Cosfi*100					
R	3	59	Frequenza elettrica motore	C	0	9999	Hz*10					
R	3	62	posizione	C	0	65535						
R	3	65	media_velocita_motore	C	-9999	9999						
R	3		media_velocita_encoder/resolver	C	3333	9999	rpm					
R	3		media_accelerazione_motore	C	-9999		rpm/s					
R	3		media_pressione_P1	C	0		bar*100	P1=pressione aspirazione, in centesimi di bar				
R	3		media_pressione_P2	C			bar*100	P2=pressione mandata, in centesimi di bar				
R	3		media_portata	C			mc/h*10	portata in decimi di mc/h				
R	3		Temperatura_ext 1	C			С	Temperatura 1= Temp. Sensore esterno 1 (aspirazione)				
R	3		Temperatura_ext 2	C				Temperatura 2= Temp. Sensore esterno 2 (mandata)				
R	3		Umidità	C				umidità percentuale misurata dal sensore				
R	3		Ampiezza Vibrazione	C			m/s^2	misurata dall'accelerometro				
R	3		Frequenza vibrazione di massima ampiezza	C				misurata dall'accelerometro				
R	3		Massima vibrazione registrata	C	+		m/s^2	Massima accelerazione misurata dall'accelerometro				
R	3		riferimento_pressione_ricevuto	C		65535	*100	centesimi di bar				
R	3		limitazione_corrente assorbita motore	C			A*10					
R	3		traguardo_posizione	С		65535		attiva in presenza di encoder				
R	3		Stato ingresso Enable	С		1		0=OFF (contatto aperto); 1=ON (cont. Chiuso)				
R	3		stato_relay_motore_ON	С		1		0=OFF (contatto aperto); 1=ON (cont. Chiuso)				
R	3		stato_relay_allarme	С				0=OFF (contatto aperto); 1=ON (cont. Chiuso)				
R	3		stato_relay_ventola	C		_		0=OFF (contatto aperto); 1=ON (cont. Chiuso)				
R	3	115	segnale_0_10V	C	0	150	V*10					

R	3	116	segnale_4_20mA	0	0	300	mA*10	
R	3		velocità raggiunta durante il check	10486	2097	29360		Hz*2*Pi*65536/5000
R/W	4		aggiornamento istogramma	10460	2037		min	112 2 F1 03330/3000
D D	4		istogramma correnti fase [0] [0]	0	0	1000	111111	
D.	4		istogramma correnti fase [0] [1]	0		1000		
D.	4		istogramma correnti fase [0] [2]	0		1000		
r D	4		istogramma_correnti_fase [0] [3]	0		1000		
D.	4		istogramma correnti fase [0] [4]	0		1000		
r D	4		istogramma_correnti_fase [0] [5]	0		1000		
r D	4		istogramma_correnti_fase [0] [6]	0		1000		
r D	4		istogramma_correnti_fase [0] [7]	0		1000		
r D	4		istogramma_correnti_fase [1] [0]	0		1000		
D.	4		istogramma_correnti_fase [1] [1]	0		1000		
D.	4		istogramma_correnti_fase [1] [2]	0		1000		
r D	4		istogramma_correnti_fase [1] [3]	0		1000		
r D	4		istogramma correnti fase [1] [4]	0		1000		
K D	4		0 1 1 111	0		1000		
K D	4		istogramma_correnti_fase [1] [5] istogramma_correnti_fase [1] [6]	0		1000		
r D	4		istogramma_correnti_fase [1] [7]	0	-	1000		
K D	4		istogramma_correnti_rase [1] [7] istogramma correnti fase [2] [0]	0		1000		
K D	4							
K	4		istogramma_correnti_fase [2] [1]	0		1000		
K	4		istogramma_correnti_fase [2] [2]	0		1000		
K	4		istogramma_correnti_fase [2] [3]	0		1000		
K	4		istogramma_correnti_fase [2] [4]	0		1000		
K	4		istogramma_correnti_fase [2] [5]	0		1000		
K	4		istogramma_correnti_fase [2] [6]	0		1000		
R	4		istogramma_correnti_fase [2] [7]	0		1000	*65506	T
R	4		conta_ore_accensione_h	0			s*65536	Tempo di accesnione (0-0xffff s*65536)
R	4		conta_ore_accensione_l	0		65535		Tempo di accesnion (0-0xffff s)
R	4		conta_ore_funzionamento_h	0			s*65536	Tempo di funzionamento motore (0-0xfff s*65536)
R	4		conta_ore_funzionamento_l	0		65535		Tempo di funzionamento motore (0-0xffff s)
R -	4		totale_avviamenti_h	0			un.*65536	N. di avviamenti effettuati (0-0xfff)
R	4		totale_avviamenti_l(0-0xffff unità)	0		65535	un	N. di avviamenti effettuati (0-0xffff unità)
K -	5		intervento allarme in corso	0		99		se non ci sono allarmi in corso: 0=non allarme
R -	5		contatore allarmi	0		65535		numero di allarmi complessivamente registrati
Ŕ	5		tipo ultimo allarme registrato	0		99		se non ci sono allarmi in corso, indica l'ultimo avvenuto
R	5		orologio_intervento_ultimo allarme_h	0			s*65536	parte alta ora di intervento ultimo allarme registrato
R	5		orologio_intervento_ultimo allarme_l	0		65535	S	parte bassa ora di intervento ultimo allarme registrato
Ŕ	5		eventi_comunicazione(0-0xffff)	0		65535	-	
R	5		contatore_messaggi_ricevuti(0-0xffff)	0		65535	-	
R	5		contatore_errori_CRC(0-0xffff)	0		65535	-	
R	5	244	contatore_errori_exeption(0-0xffff)	0	0	65535	-	
R	5	245	contatore_messaggi_ricevuti_senza_risposta(0-0xffff)	0	0	65535	-	
R	5		contatore_messaggi_NAK(0-0xffff)	0	0	65535	-	
١,	7	240	contatore_messaggi_racit(o oximi)	U	U	05555		

R	5	247	contatore_messaggi_con_slave_impegnato(0-0xffff)	0	0	65535	-	
R	5		contatore_messaggi_overrun(0-0xffff)	0		65535	-	
R/W	6		Abilita Reset	0		65535		abilita il reset (var. 401) se si scrive la password corretta (consentito solo un successivo cambio di altra variabile, dopo bisognerà riscrivere la password sulla variabile 400)
11/ 11	U	400	Abilità Reset	-	0	03333		variable 400)
	_							Scrivere il tipo di controllo come nella var. 430 (il reset è possibile solo se è stata
•	6		Reset dati di fabbrica per tipo motore specifico	0	0	65535		precedentemente inserita la password corretta nella var. 400)
	6	402	Properties and the second			00		O ITA 4 FNC
	6		lingua del menu	0	0	99		0=ITA, 1=ENG,
	6	404				4.5		4.45 / - 1- 24 - 25
,	6		codice_macchina per comunicazione radio-868MHz	1	1	15	-	1-15 (solo interi)
,	6	406	f. Control	40		10		000 070144
	6		frequenza_radio-868MHz	10			MHz-860	860-879MHz
	6		tipo funzionamento radio 868MHz	0	_	2		0=RX+TX, 1=solo RX, 2=solo TX
,	6		Modalità BLE	0	_	3		0=BLE Attivato; 1=BLE disattivato; 2=BLE solo RX; 3=BLE solo TX
R/W	6	410	Modalità WiFi	0	0	1		0=WiFi attivato; 1=WiFi disattivato
								0=potenza di default del modulo-Auto; Per BLE, da 1 a 8: N.8 livelli da -12 +9 dBm a
R/W	6	411	Livello potenza BLE	0	0	8		intervalli di 3dBm.
								valore da 0 a 20 = periodo 20 ms, come standard per il modulo. Da 21 a 10240
								incrementi a step discreti di 1ms; Se il valore impostato >10240 il periodo rimane al
R/W	6	412	Periodo tra le trasmissioni in BLE	0	0	10240	s*1000	limite massimo di 10240 ms.
								Impostando da 0 a 36 = tutti i canali abilitati (default); advertising: da 37 a 39
								(37=minima frequenza, 38=media frequenza, 39=massima frequenza, con freq. da
R/W	6	413	Canale Frequenza BLE	0	0	39		2402 MHz a 2480 MHz)
								07=potenza di default del modulo-Auto (9.75 dBm); da 8 a 80: N.72 livelli da 2 dBm
R/W	6	414	Livello potenza WiFi	0	0	80		a 20 dBm a step di 0.25dBm.
R/W	6	415						
								0=OFF, 1=ON; parametro=1 spegne il motore se, comandato da tastiera, viene a
								mancare la comunicazione radio; parametro attivo quando la comunicazione
R/W	6	416	T_R_fault_stop_keypad	0	0	1		Modbus si trova in OFF oppure in ON+Key.
R/W	6	417						
R/W	6	418	unità di misura di Pressione	0	0	1		0=Bar; 1=psi
								(0=Asincrono Trifase, 1=asincrono Monofase, 2=sincrono PM brushless LF,
R	7	430	tipo_motore	0	0	3	-	3=sincrono PM brushless HF)
R/W	7	432	potenza_nominale_motore	varia	18	65535	W/10	
R/W	7	434	tensione_nominale_motore	varia	100	690	V	
R/W	7	436	corrente_nominale_motore	varia	11	9999	A*10	decimi di Ampere
R/W	7	438	frequenza_nominale_motore	500	10	9999	Hz*10	decimi di Hz
R/W	7	440	velocita_nominale_motore	varia	10	60000	rpm	
R/W	7	442	n. coppie di poli	2	1	99		paia poli
R/W	7	444	cosfi_nominale	80	50	99		(Cosfi*100)
R/W	7	446	senso_rotazione	1	1	2		(1 - 2)

	1			1	ı			
D (\A/	_	440	resistenza fasa statora (ayyala Principale per manefasa)	varia	10	0000	Ohm*100	centesimi di Ohm
R/W	/	448	resistenza_fase_statore (avvolg. Principale per monofase)	varia	10	9999	Ohm*100	centesinii di Onini
D ()A/	_	450	industrance fore staters (appels Dringingle per maneface)		10	000	11*1000	mH
R/W	/	450	induttanza_fase_statore (avvolg. Principale per monofase) tensione avvolg avviamento per mot. Monofase a 3 fili	Varia	10	999	H*1000	IIII
D ()A/	_	452	·	100	F0	150	0/	noveentuele di tensione visnette all'equalsimente avinciaele
R/W R/W	7		senza cond.	100	50 0	150	N*m	percentuale di tensione rispetto all'avvolgimento principale
_	/		coppia_motrice_nominale	varia				
	8	500	velocita_massima	varia	20	500	%	
	8		lasta ustatus	10	2	00	0/	
R/W	8		velocita_minima	10	20	90		
R/W	8		frequenza di avviamento per mot. Monofase	40	30		Hz	(4-0-41
	8		accelerazione	varia	5	999	s*10	(da 0 alla velocità massima)
R/W	8	505					4	
R/W	8		decelerazione	varia	5	999	s*10	(dalla velocità massima a zero)
	8	507						
R/W	8	508						
R/W	8		limite_assorbimento_corrente_motore_allo_spunto	varia	90	999		corrente di spunto / In %
	8		limite_assorbimento_corrente_motore_a_regime	varia	90	999		corrente massima a regime / In %
R/W	8		durata_corrente_avviamento	60	10	999		(10-999 s)
R/W	8		magnetizzazione	100	70	120		magnetizzazione %
	8		dispersione di corrente massima	50	10		A*10	oltre il valore impostato interviene la protezione
R/W	8		valore_iniziale_offset_I1	2048	1792	2304		
R/W	8		valore_iniziale_offset_I2	2048	1792	2304		
R/W	8		valore_iniziale_offset_I3	2048	1792	2304		
R/W	8		valore_iniziale_offset_I4	2048	1792	2304		
R/W	8		valore_iniziale_offset_I5	2048	1792	2304		
R/W	8	523	valore_iniziale_offset_I6	2048	1792	2304		
R/W	9	550	comando_di_moto	0	0	2	-	0=OFF, 1=Direzione 1, 2=Direzione 2; attivo con var 802=2 (Modbus=ON)
R/W	9	553	Traguardo velocità RPM set-point1	1000	-9999	9999	rpm	
R/W	9	554	Traguardo velocità RPM set-point2	1000	-9999	9999	rpm	
R/W	9	555	Traguardo velocità RPM set-point3	1000	-9999	9999	rpm	
R/W	9	556	Traguardo velocità RPM set-point4	1000	-9999	9999	rpm	
R/W	9	558	Traguardo pressione set-point1	300	0	65535	bar*100	
R/W	9	559	Traguardo pressione set-point2	300	0	65535	bar*100	
R/W	9	560	Traguardo pressione set-point3	300	0	65535	bar*100	
R/W	9	561	Traguardo pressione set-point4	300	0	65535	bar*100	
R/W	9	563	Traguardo portata set-point1	varia	0	65535	mc/h*10	
R/W	9	564	Traguardo portata set-point2	varia	0		mc/h*10	
R/W	9		Traguardo portata set-point3	varia	0		mc/h*10	
R/W	9		Traguardo portata set-point4	varia	0		mc/h*10	
	9		Traguardo temperatura set-point1	varia	-40	127		
R/W	9		Traguardo temperatura set-point2	varia	-40	127		
	9		Traguardo temperatura set-point3	varia	-40	127		
. 4 * *		5,0			70	14/		1

R/W	9	571	Traguardo temperatura set-point4	varia	-40	127	С	
R/W	10			0	0	1		0=OFF; 1=ON
R/W	10		attesa riavviamento dopo intervento allarme	10	1	999	ς	(1-999s)
.,		552		1		333		(= ====)
								(0=velocita, 1=pressione, 2=master slave RS485, 3=master slave radio, 4=controllo
								livello, 5=differenziale, 6=differenziale in gruppo RS485, 7=gruppo differenziale
								radio, 8=portata, 9=portata in gruppo RS485, 10=portata in gruppo radio,
								11=temperatura, 12=temperatura in gruppo RS485, 13=temperatura in gruppo
								radio, 14=temperatura inversa, 15= pressione compressore,
R/W	10	634	modalita controllo	0	0	16		16=press.diff.ventilatore, 16=pressione pompa HP)
			*** ** <u>-</u> ** * * * *					(0=Keyboard, 1=Keyboard+commutatore, 2=Keypad, 3=Keypad+commutatore,
R/W	10	636	origine_comandi_Start-Stop	0	0	4	-	4=remoti cablati)
			- 0 - <u></u>					0=interna, 1=potenziometro keypad, 2= potenziometro 0-5V, 3=ingresso 0-10V,
R/W	10	638	origine_segnale_riferimento	varia	0	4	_	4=ingresso 4-20mA.
			- 0 - <u> 0</u>					Con segnale di riferimento 0-10V, il motore, dopo un primo comando di Start, si
								avvia spontaneamente al di sopra di questa soglia se Abilita Restart=Abilitato (var.
R/W	10	639	tensione minima accensione con segnale 0-10V	0	0	9,9	V*10	630=1)
R/W	10		isteresi spegnimento con segnale 0-10V	0,4	0,1		V*10	Isteresi sul segnale di tensione 0-10V per lo spegnimento del motore
R/W	10		Temperatura pre-riscaldo	25	0	50	С	pre-riscaldamento a motore spento
								Con segnale di riferimento 4-20mA, il motore, dopo un primo comando di Start, si
								avvia spontaneamente al di sopra di questa soglia se Abilita Restart=Abilitato (var.
R/W	10	642	Corrente minima accensione con segnale 4-20mA	60	40	190	mA*10	630=1)
			-					
R/W	10	643	isteresi spegnimento con segnale 4-20 mA	45	40	180	mA*10	Isteresi sul segnale di corrente 4-20mA per lo spegnimento del motore
R/W	10	644	Pressione_operativa_massima	1000	100	65535	bar*100	
R/W	10	646	Pressione_massima_emergenza	15000	100	65535	bar*100	
R/W	10	647	Pressione_minima_emergenza	0	0	9999	bar*100	
R/W	10		tempo_di_spegnimento_per_potenza_minima	30	1	999	S	Ritardo arresto per potenza < Potenza a Vuoto (var. 654)
R/W	10	650	tempo_arresto_per_pressione_raggiunta	0	0	999	S	0=OFF (spegnimento disabilitato); 1999=spegnimento abilitato
R/W	10	652	isteresi_pressione	30	1	999	bar*100	
R/W	10		<u>' </u>	50	0	99	%	% rispetto alla Potenza nominale
R/W	10	656	potenza spegnimento per flusso minimo	1030	0	1500	*1000	*1000 rispetto alla potenza a mandata chiusa
R/W	10	658	attesa_riavviamento_a_vuoto	900	1	9999	S	Tempo ripartenza minimo da quando il motore si è fermato.
R/W	10	660		1	1	999		Tempo ripartenza minimo da quando il motore si è fermato.
R/W	10	662	limite_min_cosfi spegnimento a vuoto	50	0	99		
R/W	10	664	Tempo_alternanza funzionamento in gruppo	3600	60	65535		
R/W	10		rampa di salita e discesa pressione	10	1		s*10	
R/W	10		soglia minima pressione per spegnimento a secco	50	10		Bar*100	
R/W	10	671	stato_check_autoapprendimento	1	0	2		0=OFF (terminato), 1=ON standard, 2=ON accurato
			Numero trasduttori in controllo pressione differenziale					
R/W	10	673	(DP)	2	1	2		
R/W	10	675	Potenza inizio limitazione pressione differenziale	120	105	200	% POT_check	
R/W	10	1	Limitazione pressione differenziale a bassa potenza	85	50		% DP_ref	
R/W	10	677	Protezione rottura tubi (0=OFF, 1=ON)	0	0	1	0/1	

R/W	10	678	Velocità limite minima intervento protezione rottura tubi	96	50	110	% Vmax	
N/ VV	10	078	Pressione limite massima intervento protezione rottura	30	30	110	/0 VIIIdX	
R/W	10	679	·	90	20	110	% P max	
	10		Ritardo intervento protezione rottura tubi	300	1	999	_	
•	10		Tempo di riempimento condotta a velocità ridotta	0	0		s	
	10		Pressione riempimento condotta a velocità ridotta	100	5		bar*100	
	10		pressione operativa minima	100	10		bar*100	pressione minima di lavoro
	11		fattore_proporzionale_velocità	25	0		-	pressione minima dri devero
	11		fattore_integrale_velocità	25	1	100	_	
	11		fattore derivativo velocità	25	0		_	
	11	713	Tattore_derivativo_velocita	23	- 0	100		
	11		fattore_proporzionale_pressione	25	0	100	_	
,	11		fattore_integrale_pressione	25	1	100	_	
	11		fattore_derivativo_pressione	25	0		_	
	12		orologio h	0		0xffff	secondi*0x10000	parte alta N° secondi orologio (esadecimale)
,	12		orologio_l	0		0xffff	secondi	parte bassa N° secondi orologio (esadecimale)
	12	732	01010 <u>6</u> 10_1	Ŭ	·	OXIIII	30001101	parte sussa i i secondi di dioglo (esdeconnule)
	12	733						
	12	734						
	12		abilita timer accensione	0	0	1		0=OFF, 1=ON
	12	736						
	12		istante_accensione[0]		0	1439	minuti	
	12		istante_spegnimento[0]		0		minuti	
	12		istante_accensione[1]		0		minuti	
	12		istante_spegnimento[1]		0		minuti	
	12		istante accensione[2]		0		minuti	
	12		istante_spegnimento[2]		0		minuti	
	12		istante_accensione[3]		0		minuti	
	12		istante_spegnimento[3]		0		minuti	
	12		istante accensione[4]		0	1439		
	12		istante_spegnimento[4]		0	1439		
	12		istante_accensione[5]		0		minuti	
	12		istante_spegnimento[5]		0	1439	minuti	
R/W	12		istante_accensione[6]		0	1439	minuti	
R/W	12		istante_spegnimento[6]		0	1439	minuti	
	12		istante_accensione[7]		0	1439	minuti	
R/W	12		istante_spegnimento[7]		0	1439	minuti	
	12	753	istante_accensione[8]		0	1439	minuti	
R/W	12	754	istante_spegnimento[8]		0	1439	minuti	
R/W	12		istante_accensione[9]		0	1439	minuti	
R/W	12	756	istante_spegnimento[9]		0	1439	minuti	
R/W	13		abilita_freno_elettromagnetico	0	0	65535		0=OFF, 9044=ON (codice di sicurezza)
R/W	13	782	tensione_frenatura	0	0	1		0=104V; 1=180V
R/W	13	784	energia_frenatura	10	1	127	J/100	

R/W	14	800	baud_rate_Modbus_su_seriale_USART2_RS485	_	0	6	hi+/c	Valore variabile per la seriale USART2 per RS485: 0=4800, 1=9600, 2=14400, 3=19200, 4=38400, 5=57600, 6=115200 b/s;
r/ vv	14	800	baud_late_ivioubus_su_sellate_O3AK12_K3483	5	U	0	bit/s	3-19200, 4-30400, 3-37000, 0-113200 b/3,
R/W	14	801	baud_rate_Modbus_su_seriale_USART3_ESP32	5	0	6	bit/s	Valore variabile per la seriale USART3 per ESP32: 0=4800, 1=9600, 2=14400, 3=19200, 4=38400, 5=57600, 6=115200 b/s; Valore di default: 57600 b/s.
R/W	14	802	modalità_modbus/comunicazione seriale	1	1	2	-	0=OFF - com. ESP32 (disattivabile solo da tastiera inverter); 1=ON+Key (Modbus attivo sia in lettura che in scrittura ma origine comendi Start/Stop come predefiniti nel menu Tipo Controllo); 2=ON (origine comandi Start/Stop = da Modbus).
R/W	14	804	T_R_fault_stop_Modbus	0	0	1	-	0=OFF, 1=ON
R/W	14	806	codice Modbus su RS485	1	1	255	-	>0=Slaves
R/W	14	807	codice inverter nel funz. in gruppo tra più inverters	0	0	255	-	0=Master, >0=Slaves (Pompe); Tab3 per Industriali
R/W	14	808	numero totale inverters in gruppo	1	1	8		1=inverter singolo
R/W	15	830	abilita_contatore_giri(0-1)	0	0	1		(0=OFF, 1=contatore giri ON)
R/W	15	831	numero_giri_programmati(1-9999)	100	1	9999	-	
R/W	15	832	numero _denti_corona_parte _intera	0	0	999		
R/W	15	833	numero _denti_corona_parte _decimale	0	0	99		
R/W	15	836	ricerca zero encoder	0	0	1		0=OFF, 1=ON
R/W	15	837	zero_encoder_registrato	1	1	4095		
R/W	15	839	soglia_minima_sensore pressione	40	30	50	A*10000	(3.0-5.0 mA)
R/W	15	840	massimo_sensore_pressione	200	150	250	A*10000	(15.0-25.0 mA)
R/W	15	841	campo_lettura_pressione	1600	100	65535	bar*100	(10-200 bar)